

MOBILNÉ LABORATÓRIUM PARAMETROV CESTNÝCH KOMUNKÁCIÍ OCHRANNÝCH PÁSIEM - Mobilný 3D skenovací systém Lidarettto

Mobile Laboratory of Road Parameters of Road Protection Zones - Mobile 3D scanning system Lidarettto

Lidarettto je mobilný 3D skenovací systém na zachytenie reality. Výstupom je mračno bodov, požadovanými parametrami. Ako nosič pre lidar je možné použiť, automobil (pre rýchle a presné skenovanie), dron (pre presné skenovanie v neprístupnom teréne), alebo batoh (napr. pri zastavaných oblastiach)

Lidarettto is a mobile 3D scanning system for capturing reality. The output is a pointcloud with the required parameters. It is possible to use a car (for accurate scanning), a drone (for accurate scanning in inaccessible terrain), or a backpack (e.g. in built-up areas) as a carrier for the human.



Parametre	Parameters
<ul style="list-style-type: none"> • LIDAR • Laser: Trieda 1 • Kanály: 32 • Skenovací 3D rozsah: 200 m • Presnosť: +/- 3cm • Počet odrazov: max. 2 • GNSS • Anténa: Novatel OEM7 • Gnss signály: GPS/GLONASS L1/L2 	<ul style="list-style-type: none"> • LIDAR • Laser: Class 1 • Channels: 32 • Measure range: 200 m • Accuracy: +/- 3cm • Number of returns: max. 2 • GNSS • Gnss reciever: Novatel OEM7 • Gnss signals: GPS/GLONASS L1/L2
Laboratórium (miestnosť)	Laboratory (room)
Laboratórium 3D tlače (VC 0.13a)	Laboratory of 3D printing (VC 0.13a)
Zodpovedná osoba	Responsible person

Ing. Michal Veselovský